2/5/1

DIALOG(R) File 347: JAPIO

(c) 2001 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

04308633 \*\*Image available\*\*

ORIGINAL READER AND SCANNING MOVING DEVICE

PUB. NO.: 05-300333 [ J P 5300333 A]
PUBLISHED: November 12, 1993 (19931112)

INVENTOR(s): HIRAMATSU AKIRA MUNAKATA ATSUSHI

APPLICANT(s): CANON INC [000100] (A Japanese Company or Corporation), JP

(Japan)

APPL. NO.: 04-097994 [JP 9297994]

FILED: April 17, 1992 (19920417)

INTL CLASS: [5] H04N-001/04; H04N-001/04

JAPIO CLASS: 44.7 (COMMUNICATION -- Facsimile)

JAPIO KEYWORD: R098 (ELECTRONIC MATERIALS -- Charge Transfer Elements, CCD &

BBD)

JOURNAL: Section: E, Section No. 1510, Vol. 18, No. 99, Pg. 108,

February 17, 1994 (19940217)

#### ABSTRACT

PURPOSE: To obtain the original reader and the scanning moving device with a wide variable magnification range in which a picture is read with high quality by providing a variable speed means revising a scanning speed of a scanning unit to a drive transmission means.

CONSTITUTION: The device is provided with a CCD read sensor 2, guide rails 3A, 3B, a main scanning board 1, a subscanning board 4, subscanning board rails 5A, 5B and a main scanning drive system 7 or the like. Then, a drive source moves a scanning unit via a drive transmission means and a read means is used to read a picture at a prescribed scanning speed during the forward drive and the scanning speed is properly changed by the variable speed means provided in the drive transmission means and scanning is implemented for a region of the rotation in which vibration of the drive source hardly takes place, then it is prevented that the vibration is delivered to the scanning unit, adverse effect is given on the reproduction performance of a read position to lose the picture quality.

### (19)日本国特許 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

FΙ

(11)特許出願公開番号

## 特開平5-300333

(43)公開日 平成5年(1993)11月12日

(51) Int.Cl.5

識別記号

庁内整理番号

技術表示箇所

H 0 4 N 1/04

105 7251-5C

C 7251-5C

審査請求 未請求 請求項の数9(全 10 頁)

(21)出願番号

特願平4-97994

(22)出願日

平成4年(1992)4月17日

(71)出願人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72)発明者 平松 明

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72)発明者 宗像 篤

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

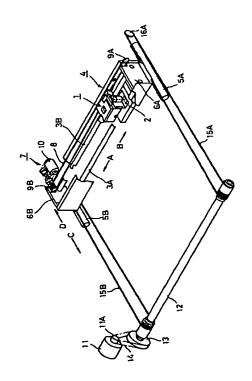
(74)代理人 弁理士 谷 義一 (外1名)

#### (54) 【発明の名称】 原稿読取装置および走査移動装置

#### (57)【要約】

【目的】 振動の発生し易いステッピングモータなどが 走査移動装置の駆動源として使用される画像読取装置に おいてその走査が円滑に行われることで可変倍率範囲が 広く確保でき、かつ高品位の画像再現のための原稿読取 装置および走査移動装置の提供。

【構成】 駆動源の駆動力を走査ユニットに伝達する駆 動伝達手段に走査ユニットの走査速度を変更させる変速 手段を設けると共に、走査ユニットに案内レールに摺接 する摺動部材を設けた。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 駆動源により駆動伝達手段を介して走査 ユニットを往復移動させ、その往動中に所定の速度で走 査させつつ前記走査ユニットに設けた読取手段により原 稿読取動作がなされる原稿読取装置において、

前記駆動伝達手段に前記走査ユニットの走査速度を変更 させる変速手段を設けたことを特徴とする原稿読取装

【請求項2】 前記変速手段は前記走査ユニットの移動 速度に応じて切換可能であることを特徴とする請求項1 に記載の原稿読取装置。

【請求項3】 前記変速手段は前記走査ユニットの原稿 読取時における走査速度に対応して切換可能であること を特徴とする請求項1に記載の原稿読取装置。

【請求項4】 前記変速手段は異なる変速比を有し、前 記駆動源によってベルト列を介して駆動される駆動軸上 の複数のギヤ列と、前記駆動軸に設けた複数のクラッチ とを有することを特徴とする請求項1ないし3のいずれ かの項に記載の原稿読取装置。

ることを特徴とする請求項4に記載の原稿読取装置。

【請求項6】 前記変速比の変更時に一方の通電状態に あるクラッチを通電状態のままとして他方の通電状態に ないクラッチに通電し、しかる後前記一方の通電状態に あったクラッチの通電を断つように制御される制御手段 を有することを特徴とする請求項5に記載の原稿競取装 置。

【請求項7】 駆動源により駆動伝達手段を介して走査 ユニットを所定の速度で案内レールに沿って往復走査さ せるようにした走査移動装置において、前記走査ユニッ 30 トに前記案内レールとの間で摩擦負荷を生じさせる摺動 部材を設けたことを特徴とする走査移動装置。

【請求項8】 前記摺動部材によって生ずる摩擦負荷 は、前記走査ユニットの往動と復動とで変化することを 特徴とする請求項7に記載の走査移動装置。

【請求項9】 前記摺動部材によって生ずる摩擦負荷は 前記走査ユニットの走査速度によって変化することを特 徴とする請求項7に記載の走査移動装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、原稿読取装置および走 査移動装置に関し、特に、ステッピングモータによって 駆動される説取光学系等の走査部を有する原稿読取装置 および走査移動装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来、読取光学系の走査ユニットにCC Dイメージセンサを具え、その走査により原稿から画像 を読取って電気信号に変換し、複写機やプリンタなどの 記録装置に出力する原稿読取装置が広く用いられてき た。ところで、このような原稿読取装置では例えば図1 50 度を変更させる変速手段を設けたことを特徴とするもの

1に示すように幅が16mm程度といった短い読取長を 有するCCDセンサ200を搭載した不図示の走査ユニ ットを原稿201上矢印Yで示す主走査方向に走査し て、その幅に対応した画像を読取り、一回の主走査が終 わるたびに走査ユニットを副走査方向(矢印Xで示す) に移動させ、ここで再び主走査による読取りが行われ、 以上の繰返しにより原稿201の全面から画像の読取り が行われてきた。

[0003]

10 【発明が解決しようとする課題】ところで、かかる従来 例において原稿201の読取りが行われるについては、 読取手段であるCCDセンサ200を矢印Y方向に走査 したときに読取られる各領域を副走査方向において正確 に接続する必要がある。このため、従来この種の装置に あっては、読取手段等を制御のしやすいステッピングモ ータで駆動し、正確な走査が行われるように配置されて きた。

【0004】しかしながら、ステッピングモータはその 特性上滑らかに回転するスピードの範囲が狭く、したが 【請求項5】 前記複数のクラッチは電磁クラッチであ 20 って拡大、縮小といった変倍読取を行う際に、走査速度 を大きく変化させることができず、このために読取り時 の可変倍率範囲を広くとることができないという問題が あった。

> 【0005】すなわち、低速回転時に発生するモータの ステップ的な回転運動による振動がステッピングモータ においては特に激しく、ワイヤ等の駆動伝達手段を介し てこの振動が読取手段に伝達されるので、読取位置の再 現性を悪化させることになり、また、走査速度の変動と なって読取精度を低下させる原因となる。

【0006】また、読取手段を定常速度で走査させるに あたって、その停止状態から定常速度までの加速時、あ るいは、加速状態から定常速度への移行時に過渡的振動 により読取位置精度が悪化する。そこで、このような過 渡的振動による悪影響を防ぐには、振動が十分に減衰す るのをまって読取開始しなければならず、装置の大型化 をまねくという問題がある。

【0007】本発明の目的は、かかる従来の問題に着目 し、振動の発生しやすいモータを用いた場合でも読取手 段等の走査ユニットを円滑に移動させることができ、説 40 取りの場合であれば、その可変倍率範囲が広く、かつ、 質の高い画像の読取りを行うことが可能な原稿読取装置 および走査移動装置を提供することにある。

[0008]

【課題を解決するための手段】かかる目的を達成するた めに、本発明の原稿読取装置は、駆動源により駆動伝達 手段を介して走査ユニットを往復移動させ、その往動中 に所定の速度で走査させつつ前記走査ユニットに設けた 読取手段により原稿読取動作がなされる原稿読取装置に おいて、前配駆動伝達手段に前配走査ユニットの走査速 3

である。

【0009】また、本発明の走査移動装置は、駆動源に より駆動伝達手段を介して走査ユニットを所定の速度で 案内レールに沿って往復走査させるようにした走査移動 装置において、前記走査ユニットに前記案内レールとの 間で摩擦負荷を生じさせる摺動部材を設けたことを特徴 とするものである。

#### [0010]

【作用】本発明原稿読取装置によれば、駆動源により駆 動伝達手段を介して走査ユニットを移動させ、その往動 10 中、読取手段により所定の走査速度で読取りがなされる が、駆動伝達手段に設けた変速手段により走査速度を適 宜変更することが可能となったので、駆動源の振動が発 生しにくいような回転領域で走査させることにより、振 動が走査ユニットに伝達されて、読取位置の再現性に悪 影響を与え画像品位を損うようなことがないように防止 することができる。

【0011】また、本発明走査移動装置によれば、走査 ユニットに案内レールとの間で摩擦負荷を生じさせる摺 動部材を設け、しかもその負荷が走査ユニットの往動走 20 査時と復動走査時とで異なるようにしたので、走査ユニ ットの走査初期等に発生する過渡的振動を速やかに減衰 させることで、走査ユニットの位置再現性に貢献し、走 査速度の変動を防止することができる。

#### [0012]

【実施例】以下に、図面に基づいて本発明の実施例を詳 細かつ具体的に説明する。

【0013】図1は本発明の一実施例を示す。ここで、 1はCCD読取センサ2を含む読取光学系を搭載し、案 動される主走査台、4は主走査台1を移動自在に支持す ると共に副走査用レール5A, 5Bに沿って移動する副 走査台である。6A,6Bは副走査台4の両端部に設け られ前記案内レール3Aおよび3Bの端部を支持する側 板、7は側板6Aに取付けられた主走査駆動系、8は主 走査台1に連結されると共にプーリ9A, 9B間に張設 され、主走査駆動系7のモータ10によって駆動される ワイヤである。

【0014】なお、副走査台4を案内する副走査用レー ル5A, 5Bはその両端部が不図示の原稿読取装置本体 40 に支持される。11は副走査台4の駆動用モータ、12 はモータ11によって駆動される駆動軸、13はそのプ ーリ、14はモータ11のプーリ11Aとプーリ13と の間に張設された駆動ベルト、15A, 15Bは副走査 台4に両端部がそれぞれ封止され、モータ11により駆 動軸12を介して駆動されるエンドレスのワイヤ、16 Aはワイヤ15A用の偏向プーリであり、ワイヤ15B の方にも同様に不図示の偏向プーリが設けられている。

【0015】このように構成した画像読取装置では、主

原稿台上に載置された原稿から読取センサ2によって読 取りが行われ、一回の主走査ごとに主走査台 1 が矢印B 方向の移動によりホームポジション(以下でHPとい う) に戻されると共に、副走査台駆動用モータ11によ り読取幅に対応した距離だけ副走査台4が矢印C方向に 副走査移動される。ここで矢印Dは1枚の原稿に対する 読取完了時に副走査台<u>4</u>が戻される方向を示す。

【0016】ついで、図2に従って、駆動力を伝達する 手段を有する主走査駆動系 7 の詳細について説明する。

【0017】ここで、モータ10にはその両端にそれぞ れプーリ21Aおよび21Bが設けられている。22は 電磁クラッチ、23は電磁クラッチ22と同軸のプーリ である。また、24はモータブーリ21Bとブーリ23 との間に張設されたベルトである。同様に、25は一端 にプーリ25Aが設けられた電磁クラッチ、26はプー リ21Aとプーリ25Aとの間に張設されたベルト、2 7は該ベルト26のテンションを調整するためのアイド ラーである。また、28は電磁クラッチ22および25 が設けられている駆動軸であり、その一端には主走査台 1を往復運動させるためのワイヤ8を駆動用プーリ9B が一体的に設けられている。

【0018】ここで、プーリ21B, ベルト24および プーリ23からなる駆動系ではモータ10と駆動軸28 とが等速で回転するように、また、プーリ21A,ベル ト26およびプーリ25Aからなる駆動系ではモータ1 0の回転に対して駆動軸28の方が回転がおそくなる減 速系として構成されるもので、本実施例においてはその 減速比を約3とした。そして、主走査時においては電磁 クラッチ22、25のいずれか一方にのみ選択的に通電 内レール 3 A、 3 Bに沿って矢印A、 B方向に主走査駅 30 がなされ、等速系あるいは減速系のいずれかが選択され る。なおこの選択は、後述するようにして読取倍率や走 査方向、読取シーケンス等に応じて決定されるものであ

> 【0019】なお、本実施例の場合は、モータ10の駆 動周波数が500pps以下のときに振動の影響が発生 するので、かかる駆動周波数以下のときに等速系から減 速系に駆動系を切換えるようにして、その結果、常時高 精度の読取画像を得ることができた。

> 【0020】また、本例の場合は先にも述べたように、 滅速系と等速系との減速比を約3としたが、これに限ら れるものではなく、走査速度およびモータの駆動周波数 から適宜選択されるものである。

【0021】ついで図3~図5に従い、主走査台1の構 成について詳述する。

【0022】31は原稿を照明するランプ、ミラー(不 図示)等を含む照明系、32は該照明系により照明され た原稿画像をCCDセンサ2上に投影する投影レンズで あり、投影レンズ32により投影された原稿画像はCC D (読取) センサ2により順次電気信号に変換される。

走査台1の矢印Aで示す主走査方向の移動中に不図示の 50 また、34はCCDセンサ駆動用の不図示のドライバ基

板をおおうシールドケース、35は主走査台筐体1Aか ら穿設されたHP検知のための検出片、36は副走査台 側に配設したHP検知用のフォトインタラブタであり、 主走査方向のHPを検知するためのものである。37は 照明系31の冷却用のファン、38は該ファン37から の冷却風を照明系31および不図示の原稿台ガラス方向 に偏向させるための偏向板38Aを有するカバーであっ て、これらはファン37と共に主走査台筐体1A上に固 定されている。

【0023】さらにまた、主走査台1は図4に示すよう 10 に筺体1Aに設けたペアリング41A, 41Bおよび付 勢ユニット42に設けたペアリング41Cにより一方の 案内レール3Bに、また、ペアリング41Dにより他方 のレール3Aに対して主走査方向に移動自在に保持され ている。

【0024】また、図5に示すようにワイヤ8の一方の 端部は筺体1Aの一部に形成したフツク43にばね44 を介して封止され、ワイヤ8の他方の端部はフック45 に緩衝部材46を介して固定されている。 なお、緩衝部 材46はゴム等の弾性体で形成されており、主走査時 20 に、駆動系7のモータ10が回転する時に発生する振動 やワイヤ8の振れ等による悪影響が主走査台1に及ぶの を防止し、滑らかに主走査台1による往復移動がなされ るようにしている。

【0025】ついで、図6により付勢ユニット42の詳 細について説明する。

【0026】ここで、51は主走査台筐体1Aに固定さ れているペース部材、52は一端にコロ53を有し、支 持ピン54により回転可能にペース部材51に取付けら 53をレール3Bに向けて偏倚させるように付勢され る。また、56は一端にコロ57を有し、支持ピン58 により回転可能にベース部材51に取付けられたアーム 部材であり、ばね59によりコロ57をレール3Bに向 けて偏倚させるように付勢される。

【0027】また、60は一端にパッド61を有し、支 持ピン62により回転可能にペース部材51に取付けら れたアーム部材であり、ばね63によりパッド61をレ ール3Bに向けて偏倚させるように付勢されている。こ こで、パッド61はレール3Bとの当接により、適度な 40 摩擦負荷を主走査台1に与えるもので、主走査台1の走 査時にその加速にともなう衝撃振動をパッド61とレー ル3Bとの間の摩擦により減衰させることができる。

【0028】図7にレール3Bとアーム60との関係を 示す。いま、主走査台1が画像読取方向(図示矢印A方 向) に走査されるとこのようにパッド61とレール3B との間に摩擦力F』が図示の方向に発生し、その摩擦力 F』がアーム60を反時計まわりの方向に付勢させる結 果、パッド61とレール3Bとの間に大きいプレーキカ を生じさせる。一方、主走査台1が画像読取方向に走査 50 ンプ122の点灯電圧、アンプゲインの決定が行われる

終了後、戻り方向(図示矢印B方向)に走査されるとパ ッド61とレール3Bとの間に摩擦力F。が図示の方向 に発生し、その摩擦力F』がアーム60を時計まわりの 方向に付勢させるため、パッド61とレール3Bとの間 に生じるプレーキカが弱められることになる。すなわ ち、主走査台1の振動の速やかな減衰が要求される読取 方向の走査時には摩擦力が強く作用し、すばやい走査が 要求される戻り方向の走査時には負荷となる摩擦力が弱 められる。

【0029】図8は本発明による回路の構成を示す。1 01は主走査台1に設けたCCDセンサ2を駆動するた めのCCDドライバ、103はセンサ2の出力信号に以 下に述べるような処理を行う画像処理部である。画像処 理部103はCCDセンサ2の出力を増幅するアンプ部 104、アンプ部104により増幅された出力信号を順 次A/D変換するA/D変換器105、メモリ106に 記憶された情報に基づいて、照明むらやセンサのビット むら等を補正するシェーディング補正部107、入力信 号に対して3×3のマトリックス演算を行い色補正を行 う入力マスキング部108、階調変換を行うLog変換 部109、エッジ強調マスキングUCR処理を行う処理 部110、縮小あるいは拡大の変倍読取時に補間処理を 行う主走査変倍補間部111を具えている。

【0030】また、112はRAM, ROMを有し、さ らにCCDドライバ101や画像処理部103および後 述のI/O部113を制御するCPUである。113は CPU112に基づいて、情報のI/Oを管理するI/ 〇部であり、114は主走査モータ10や副走査モータ 11を駆動制御するコントローラ、117は駆動系7の れたアーム部材であり、ばね55によりその先端のコロ 30 電磁クラッチ22,25を切換えるクラッチ切換手段、 118は主, 副走査のホームポジションを検知するHP センサ、119は操作部、120はエリア指定等を入力 するエディタ、121は照明系31のランプ122を点 灯制御するCVR電源である。

> 【0031】次に、図9のフローチャートを用いて本発 明による画像読取装置の代表的な読取シーケンスについ て説明する。

【0032】まず、銃取スタートキーの押下によりステ ップS1で等速クラッチ22の側に通電され、主走査駆 助系 7 では等速系が選択される。かくして主走査モータ 10により主走査台1が図1で矢印B方向に駆動される と共に副走査モータ11により副走査台4が矢印D方向 に駆動され、ステップS2でHP検知動作が行われて、 主走査台1および副走査台4の初期位置出しが行われ る。なお、このようなHP検知動作時に等速系が選択さ れるのは、HP検知に要する時間を短くするためのもの である。

【0033】次にこの位置において不図示の原稿台ガラ ス上に位置する標準白板が読取られ、ステップS3でラ

と共にさらにその読取出力をむら情報としてメモリ10 6に配憶させるシェーディング補正が行われる。そして ステップS4で読取出力のむらについて例えば最小出力 値が所定値以下であるか否かを判断し、最小出力値が所 定値以下の場合はステップS5に移行して警告表示を行 う。そしてさらに次のステップS6で読取倍率が所定値 以下であるか否かを判断し、所定値以下の場合はステッ プS7に進んでそのまま主走査台1を読取方向に走査し 原稿読取動作をする。

【0034】主走査による1ラインの読取終了後ステッ 10 状態を、またその(B)は非当接状態を示す。 プS8に進み主走査台1をスタート位置に戻すと共に、 ステップS9で副走査台4を所定のシート送り量だけ移 動させる。このステップS7からS9までの動作をステ ップS10で一頁分に必要なだけ所定回くり返したか否 かを判断し、所定回数の読取終了後ステップS11に進 んで主走査台1、副走査台4をHP位置まで戻して一連 の読取動作を終了する。

【0035】さらにまた、ステップS6で読取倍率が所 定の倍率以上の場合はステップS12に分岐して、ここ で減速クラッチ25の側に切換えるよう通電され、主走 20 が可能である。 査駆動系7に減速系を選択せしめる。

【0036】かくして、ステップS13に進み主走査台 1を読取方向に走査し原稿読取を行い、1ライン読取後 ステップS14で等速のクラッチ22の方に切換えて、 ステップS15に進み、ここで、主走査台1をHPまで 戻すと共に、次のステップS16で副走査台4を所定の シート送り量だけ移動させる。このステップS12から S16までの動作をステップS17で所定回くり返した か否かを判断し、所定回数原稿読取を行って動作終了と の判断の後、ステップS11に戻り主走査台1および副 30 走査台4をHP位置まで戻して一連の読取動作を終了す る。

【0037】なおここで、読取倍率が所定値以上の場合 に、読取方向の走査にあたって減速クラッチ25の方に 切換えて通電され、主走査駆動系 7 に減速系が選択され るのは減速することにより、主走査駆動系7でのステッ ピングモータ10の駆動周波数を高めることにより、モ ータ10の滑らかな回転を得るためである。

【0038】また、主走査台1をスタート位置まで戻す 際に、等速系を選択するのは主走査台1の走査速度を増 40 し、説取時間の短縮を図るためである。さらにまた、ス テップS12およびS14でそれぞれ駆動系7を切換え る際には、モータ10を完全に停止させた状態で、それ までに既に通電状態にあるクラッチをそのままにして他 方通電状態にないクラッチを通電し、しかる後に、それ まで通電状態にあったクラッチの通電を断つというシー ケンスが望ましい。これにより駆動系7は常に最低でも いづれか一方のクラッチが通電されているため駆動系7 と主走査台1とは常に一体となっているので、主走査台 1の位置再現性が保証され、読取精度に悪影響を及ぼす 50

ようなことがない。

【0039】図10は本発明の他の実施例にかかる付勢 ユニット42の構成を示す。本例は、その付勢ユニット 42において、パッド61を備えるアーム60をL字型 に形成すると共に、その一端にソレノイド71を連結し ソレノイド71を筺体1A側に支持させると共に電気信 号によりパッド61とレール3Bとの接触状態を当接と 非当接とに切換えて制御するようにしたものである。な お、その(A) はパッド61をレール3Bに偏倚させた

8

【0040】本例によれば、主走査台1の読取方向の走 査、つまり振動のすばやい減衰が要求される走査ではソ レノイド71への通電は行わず、パッド61とレール3 Bとの間に摩擦力を発生させるが、戻し方向の走査時に はソレノイド71に通電してパッド61をレール3Bか ら引離し、非当接状態として摩擦力を発生させないよう にすることができる。さらに本例によれば過渡的振動の 低い走査速度の低い高倍率読取時においても、ソレノイ ド71に通電し、摩擦力を発生させないようにすること

【0041】このように構成することにより、振動が懸 念されるような走査時にのみ摩擦力を発生させることが 可能で、パッド61の耐久性の向上を図ることができ

【0042】なお以上に述べてきた各本実施例において は、原稿読取装置の走査部について説明したが、これに 限られるものではなく、例えばプリンタの走査部等にも 適用されるものであることはいうまでもない。

【0043】さらにまた、以上の実施例においては、主 走査駆動系7による切換えを等速系と減速系としたが、 これに限られるものではなく、増速系、等速系、減速系 など、読取倍率に応じて主走査速度をモータ10の駆動 周波数から適宜選択するように構成することが可能であ る。また、ミラー等を走査する光学系により原稿をCC Dセンサ上に投影する形態の読取装置におけるミラー走 査駆動系にも適応しても同様の効果を得ることができる ことは勿論である。

[0044]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 駆動源により駆動伝達手段を介して走査ユニットを往復 移動させ、その往動中に所定の速度で走査させつつ前記 走査ユニットに設けた読取手段により原稿読取動作がな される原稿院取装置において、前記駆動伝達手段に前記 走査ユニットの走査速度を変更させる変速手段を設けた ので、ステッピングモータのように振動の多いモータを 使用した場合であっても主走査ユニットを滑らかに低速 走行させることができ、その結果、読取時の可変倍率範 囲を拡げても読取精度の低下を来すようにことがない。 また、主走査ユニットの振動を極めて低く抑えることが 可能であるために走査を繰り返して読取りを行う場合で

も高い読取精度を得ることができる。

【0045】さらに、変速比を変更する手段には電磁ク ラッチといった簡単な機構を採用し調整も不用であるた め、コストの大幅な上昇を引き起こすこともない。

【0046】さらにまた、本発明によれば、駆動源によ り駆動伝達手段を介して走査ユニットを所定の速度で案 内レールに沿って往復走査させるようにした走査移動装 置において、前記走査ユニットに前記案内レールとの問 で摩擦負荷を生じさせる摺動部材を設けたので、走行ユ ニットの過渡的振動をすばやく減衰させることが可能で 10 1 主走査台 あるため、装置の大型化をまねくことなく、高い走査精 度を得ることが可能である。

【0047】また、走査方向、走査速度により適宜、そ の案内レールとの間に生じる摩擦負荷を変化させること ができるので、摺動部材の耐久性向上、主走査ユニット の駆動用モータの小型化を図ることも可能である。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明原稿読取装置の主要部の構成例を示す斜 視図である。

【図2】本発明による走査駆動系の構成例を示す斜視図 20 31 照明系 である。

【図3】本発明による主走査台の構成例を示す斜視図で ある。

【図4】図3に示す主走査台の正面図である。

【図5】図3に示す主走査台の平面図である。

【図6】本発明による付勢ユニットの構成例を示す平面 図である。

【図7】図6に示す付勢ユニットによる動作の説明図で

ある。

【図8】本発明による原稿読取装置の回路構成を示すブ ロック図である。

10

【図9】本発明による原稿読取装置の制御動作手順の一 例を示すフローチャートである。

【図10】本発明の他の実施例による付勢ユニットの構 成を動作と共に示す説明図である。

【図11】読取動作の説明図である。

【符号の説明】

2 CCD読取センサ

3A, 3B 案内レール

4 副走査台

10 主走査系駆動モータ

11 副走査台駆動モータ

21 モータ

22, 25 クラッチ

24, 26 ベルト

28 駆動軸

42 付勢ユニット

51 ペース部材

52, 56, 60 アーム

53, 57 🗆 🗆

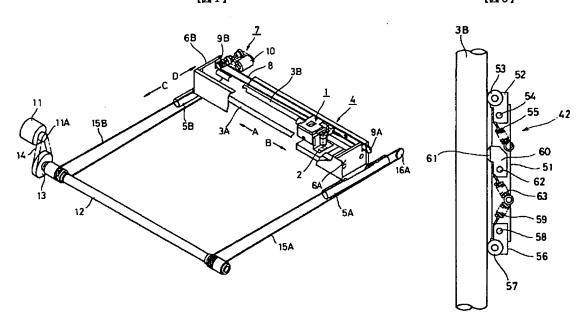
54、58、62 支持ピン

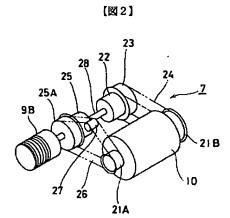
55, 59, 63 ばね

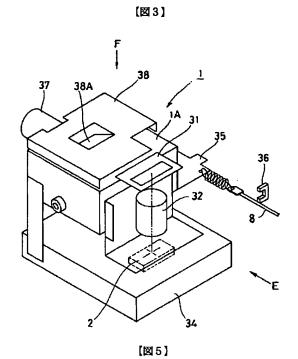
61 パッド

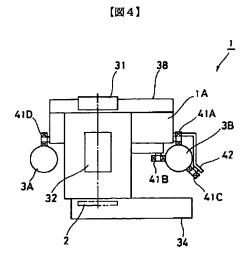
71 ソレノイド

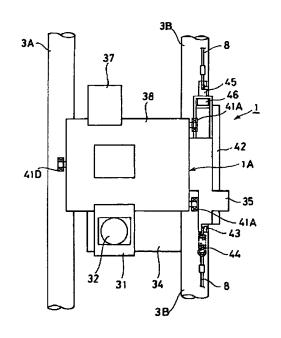
【図1】 【図6】

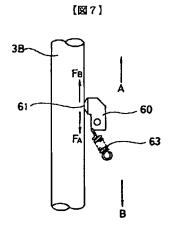


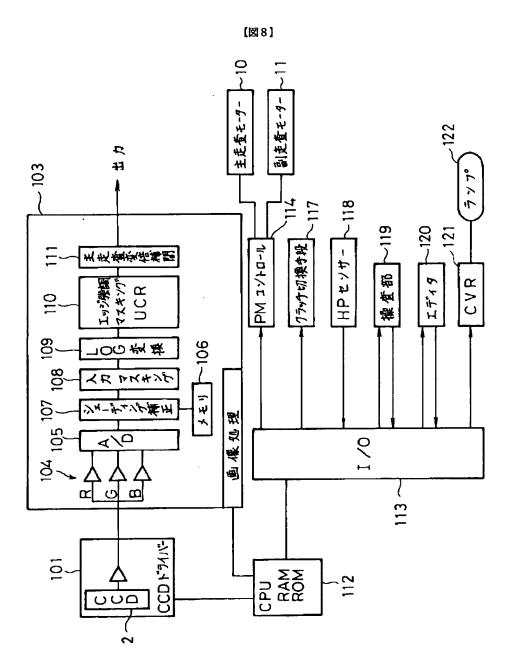




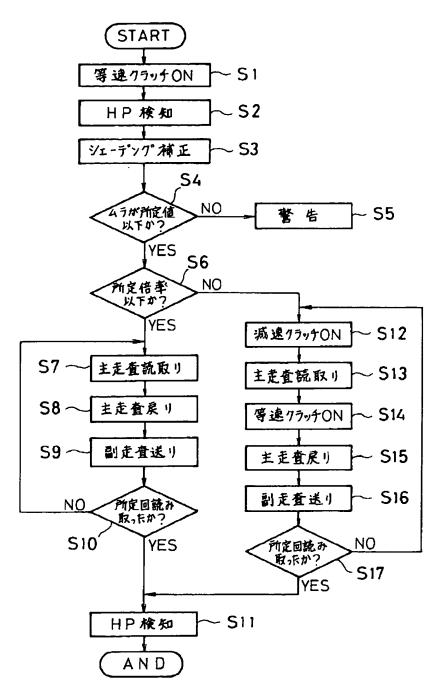




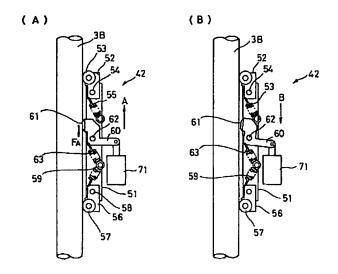




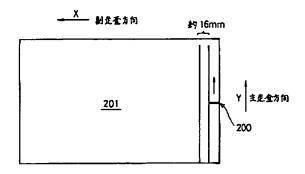
#### 【図9】



[図10]



【図11】



# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
□ OTHER: \_\_\_\_\_ SMALL + CX +

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.